

Prof. Dr. Alfred Toth

Vierfache Bestimmung der eigenrealen semiotischen Relationen

1. In der Gesamtmenge der $3^3 = 27$ ternären semiotischen Relationen gibt es 6 eigenreale:

$$(3.1, 2.2, 1.3) \times (3.1, 2.2, 1.3)$$

$$(3.1, 2.3, 1.2) \times (2.1, 3.2, 1.3)$$

$$(3.2, 2.1, 1.3) \times (3.1, 1.2, 2.3)$$

$$(3.2, 2.3, 1.1) \times (1.1, 3.2, 2.3)$$

$$(3.3, 2.1, 1.2) \times (2.1, 1.2, 3.3)$$

$$(3.3, 2.2, 1.1) \times (1.1, 2.2, 3.3)$$

2. Wir wenden das in Toth (2025) etablierte System der vierfachen semiotischen Bestimmung auf das eigenreale Teilsystem an: als Dualsysteme (DS)¹, als Trajektsysteme der Dualsysteme (TS(DS)), als Komplementsysteme (CS) und als Trajektsysteme der Komplementsysteme (TS(CS)).

$$6. \quad \text{DS } (3.1 \quad 2.2 \quad 1.3)$$

$$\text{TS(DS)} = (3.2, 1.2, 2.1, 2.3)$$

$$\text{CS} = (1.1, 1.2, 2.1, 2.3, 3.2, 3.3)$$

$$\text{TS(CS)} = (1.1, 1.2, 1.2, 2.1, 2.2, 1.3, 2.3, 3.2, 3.3, 2.3)$$

$$8. \quad \text{DS } (3.1 \quad 2.3 \quad 1.2)$$

$$\text{TS(DS)} = (3.2, 1.3, 2.1, 3.2)$$

$$\text{CS} = (1.1, 2.2, 3.3)$$

$$\text{TS(CS)} = (1.2, 1.2, 2.3, 2.3)$$

$$12. \quad \text{DS } (3.2 \quad 2.1 \quad 1.3)$$

$$\text{TS(DS)} = (3.2, 2.1, 2.1, 1.3)$$

$$\text{CS} = (1.1, 2.2, 3.3)$$

$$\text{TS(CS)} = (1.2, 1.2, 2.3, 2.3)$$

¹ Wie bereits in Toth (2025), beschränken wir uns im folgenden auf Zeichenklassen. Die Realitätsthematiken sind aber natürlich aus den Zeichenklassen leicht selbst zu ergänzen.

16. DS (3.2 2.3 1.1)

TS(DS) = (3.2, 2.3, 2.1, 3.1)

CS = (1.2, 1.3, 2.1, 2.2, 3.1, 3.3)

TS(CS) = (1.1, 2.3, 1.2, 3.1, 2.2, 1.2, 2.3, 2.1, 3.3, 1.3)

20. DS (3.3 2.1 1.2)

TS(DS) = (3.2, 3.1, 2.1, 1.2)

CS = (1.1, 1.3, 2.2, 2.3, 3.1, 3.2)

TS(CS) = (1.1, 1.3, 1.2, 3.2, 2.2, 2.3, 2.3, 3.1, 3.3, 1.2)

22. DS (3.3 2.2 1.1)

TS(DS) = (3.2, 3.2, 2.1, 2.1)

CS = (1.2, 1.3, 2.1, 2.3, 3.1, 3.2)

TS(CS) = (1.1, 2.3, 1.2, 3.1, 2.2, 1.3, 2.3, 3.1, 3.3, 1.2)

Literatur

Toth, Alfred, Trajekte von Dualsystemen und von Komplementsystemen. In:
Eletroni Journal for Mathematial Semiotis, 2025

31.10.2025